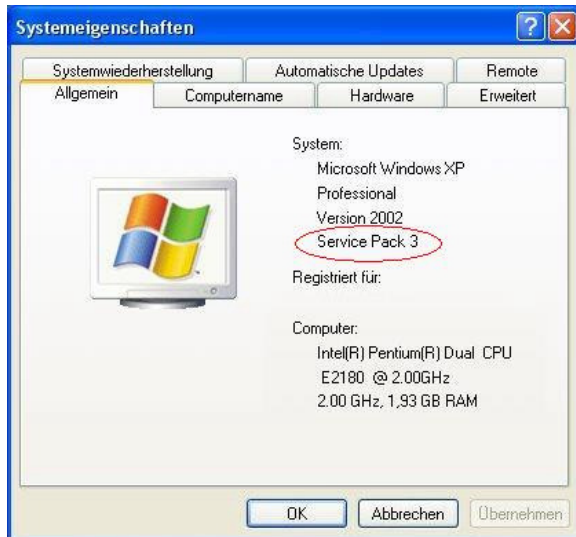


Bluetooth-Installation für USB-Bluetooth-Sticks unter Windows XP (Windows Vista analog)

Voraussetzung: Windows XP Service Pack 2 oder höher

(Arbeitsplatz → Eigenschaften → Allgemein)

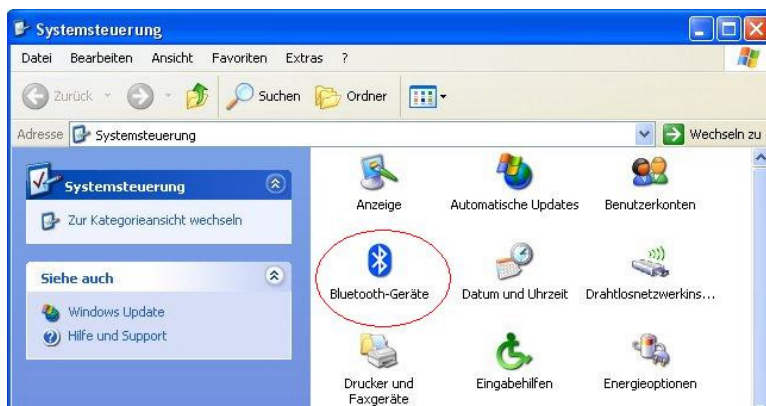


Stecke den Bluetooth-Stick in eine freie USB-Schnittstelle ein. Windows wird automatisch vorinstallierte Microsoft Treiber laden und meldet nach kurzer Zeit, dass das Gerät betriebsbereit ist.

Hinweis:

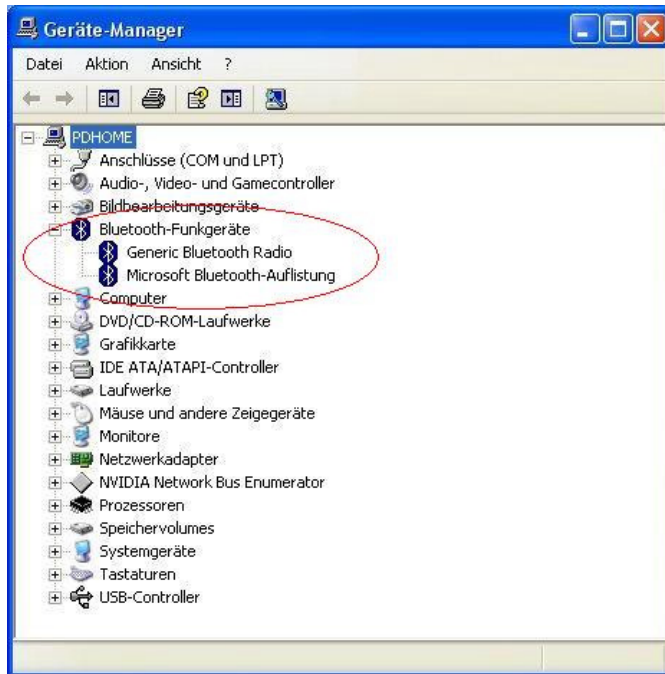
Du solltest möglichst immer die vorinstallierten Windows Bluetooth-Treiber verwenden, und nicht die Spezialtreiber des Bluetooth-Sticks, die meist auf einer CD mit dem Bluetooth-Stick ausgeliefert werden. Dann ist gewährleistet, dass einfach und problemlos eine Bluetooth-Verbindung zwischen PC und ROBO TX Controller aufgebaut werden kann.

Danach sollte in der Systemsteuerung das Bluetooth-Symbol mit der Bezeichnung „Bluetooth-Geräte“ auftauchen, welches eine vorhandene Bluetooth-Schnittstelle anzeigt:



Auch im Info-Bereich der Windows-Symboleiste (i.d.R. in der rechten unteren Ecke des Bildschirms) sollte das Icon „Bluetooth-Geräte“ nun zu sehen sein.

Du kannst die korrekte Installation des Bluetooth-Sticks auch im Geräte-Manager (Arbeitsplatz → Eigenschaften → Hardware → Geräte-Manager) daran erkennen, dass Einträge unter der Bezeichnung „Bluetooth-Funkgeräte“ hinzugekommen sind:



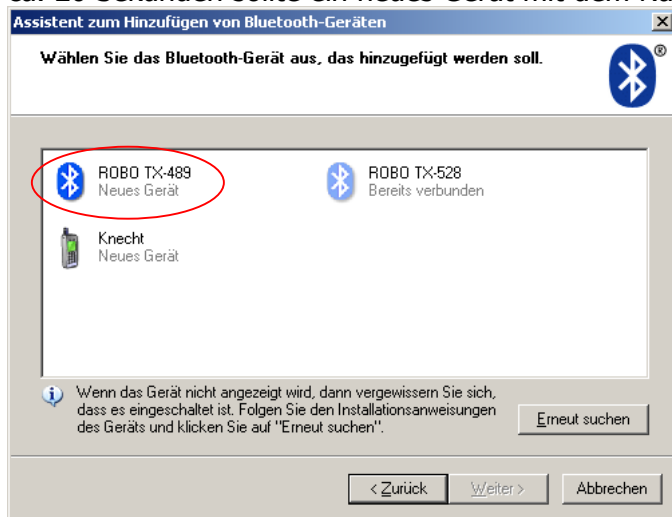
Wenn du nun das Icon „Bluetooth-Geräte“ mit der Maus doppelklickst, erscheint folgender Bildschirm:



Klicke mit der Maus nun auf die Schaltfläche „Hinzufügen“ und es erscheint folgender Schirm, bei dem du das Kästchen „Gerät ist eingerichtet und kann erkannt werden“ aktivierst:



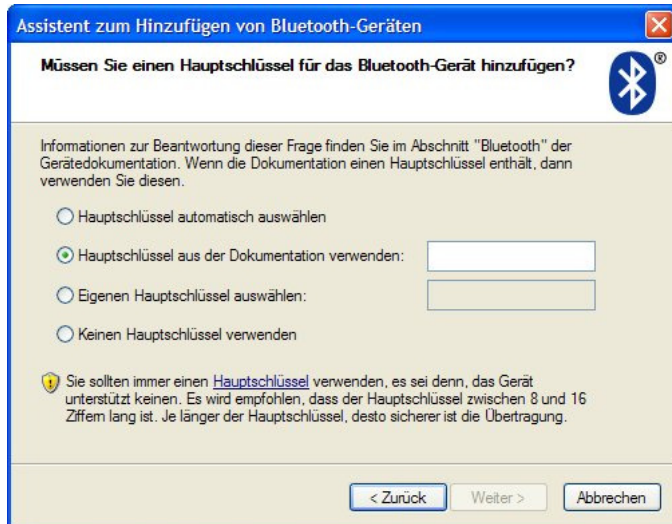
Anschließend sucht der PC nach erkennbaren Bluetooth-Geräten in der Umgebung und nach ca. 20 Sekunden sollte ein neues Gerät mit dem Namen „ROBO TX“ zu sehen sein:



Unter Umständen hat der PC außer dem „ROBO TX“ noch andere Geräte mit Bluetooth-Schnittstellen aus deiner Umgebung gefunden, wie etwa andere PCs oder Mobiltelefone, die uns hier aber nicht weiter interessieren.

Mit dem Namen „ROBO TX“ und seiner Seriennummer meldet sich der ROBO TX Controller standardmäßig (Voreinstellung), solange kein anderer Name vergeben wurde. So ist es möglich verschiedene, ansonsten gleichartige Geräte zu unterscheiden.

Markiere anschließend das Gerät „ROBO TX“ mit der Maus und klicke auf weiter. Dann sollte folgender Bildschirm zu sehen sein:



Wähle „Hauptschlüssel aus der Dokumentation verwenden“ und gebe die Ziffernfolge 1234 ein. Diese ist ein in der Firmware fest kodierter Schlüssel, der zwar keine hohe Sicherheit bietet (ist auch nicht erforderlich), aber der zumindest verhindert, dass sich einfach irgendeiner per Funk mit dem ROBO TX Controller verbinden kann.

Klicke anschließend auf „Weiter“ und die nachfolgenden Meldungen laufen in der Regel automatisch ab:



...und enden in folgender Ansicht (oder ähnlich):



Merke dir die Angabe „Ausgehender COM-Anschluss“ (hier: COM15), um über diesen später den Controller per Bluetooth mit ROBOPro zu verbinden. So lange du den Standard Windows Bluetooth-Treiber verwendest, erkennt ROBO Pro automatisch, dass über diesen COM-Anschluss ein ROBO TX Controller über Bluetooth verbunden ist und zeigt ihn unter COM/USB entsprechend an. Bei anderen Bluetooth-Treibern funktioniert das leider nicht. Du musst dir dann in ROBOPro unter COM/USB aller verfügbaren COM-Ports anzeigen lassen und den richtigen auswählen (hier: COM 15)

Über diesen Registriervorgang ist eine feste Beziehung zwischen dem PC und dem ROBO TX Controller hergestellt worden. Die sogenannten Verbindungsschlüssel (Link Keys) wurden wechselseitig abgespeichert. Diesen Vorgang nennt man auch Koppeln (Pairing). Er dient dazu die Bluetooth-Verbindung zu einem späteren Zeitpunkt zwischen (als vertrauenswürdig eingestuft) Kommunikations-Partnern jederzeit durch Öffnen des COM-Ports automatisch wieder herzustellen.

Möchtest du die Kopplung wieder aufheben, so rufe wieder das Icon „Bluetooth-Geräte“ in der Systemsteuerung auf, markiere das Symbol „ROBO-TX“ und klicke auf „Entfernen“:

